

Analyse des EDP

Partiel du 9 novembre.
Éléments pour la correction.

Exercice 1.

1. La fonction $u: (0, \infty) \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ définie par:

$$u(t, x) = \int_{\partial B(x, t)} \{ g(y) + \nabla g(y) \cdot (y-x) + t h(y) \} dS(y)$$

vérifie l'équation des ondes et $u(0, x) = g(x)$, $\frac{\partial u}{\partial t}(0, x) = h(x)$.

2. Si g & h ne dépendent pas de x_3 , alors:

$$\begin{aligned} u(t, x) &= \int_{\partial B(x, t)} \left\{ g(y_1, y_2) + \frac{\partial g}{\partial y_1}(y_1, y_2)(y_1 - x_1) \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial g}{\partial y_2}(y_1, y_2)(y_2 - x_2) + t h(y_1, y_2) \right\} dS(y_1, y_2, y_3) \\ &= \frac{1}{4t^2} \int_{\partial B(0, 1)} \left\{ g(x_1 + t\zeta_1, x_2 + t\zeta_2) + \frac{\partial g}{\partial y_1}(x_1 + t\zeta_1, x_2 + t\zeta_2)\zeta_1 \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial g}{\partial y_2}(x_1 + t\zeta_1, x_2 + t\zeta_2)\zeta_2 + t h(x_1 + t\zeta_1, x_2 + t\zeta_2) \right\} dS(\zeta_1, \zeta_2) \end{aligned}$$

Ainsi $u(t, x_1, x_2, x_3)$ est indépendant de x_3 : $\bar{u}(t, x_1, x_2)$

De plus, $\frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial t^2}(t, x_1, x_2, x_3) = \frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial t^2}(t, x_1, x_2)$

$$\Delta u(t, x_1, x_2, x_3) = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(t, x_1, x_2, x_3) = \sum_{i=1}^2 \frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial x_i^2}(t, x_1, x_2) = \Delta \bar{u}(t, x_1, x_2)$$

donc $\frac{\partial^2 \bar{u}}{\partial t^2} = \Delta \bar{u}$ dans $(0, \infty) \times \mathbb{R}^2$.

3. Soit Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^2 à bord C^∞ et $T > 0$.

Alors il existe au plus une solution $u \in C^2([0, T] \times \bar{\Omega})$

$$\bar{a} \quad \begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \Delta u & \text{sur } (0, T) \times \Omega \\ u = g & \text{sur } \{0, T\} \times \partial\Omega \cup \{0, T\} \times \Omega \\ \frac{\partial u}{\partial \nu} = h & \text{sur } \{0, T\} \times \Omega \end{cases}$$

† Démonstration. Par linéarité de l'équation, on suppose $g=0$ et $h=0$ et on montre que $u=0$. On pose:

$$e(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} \left\{ \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 + |Du|^2 \right\} dx$$

et on montre à ds h ans qu $e'(t)=0$ donc $\frac{\partial u}{\partial t}=0, Du=0$ donc $u=0$

Exercice 2

① Équations caractéristiques $\left\{ \begin{array}{l} \dot{x} = D_p H(x, p) \\ \dot{p} = -D_x H(x, p) \\ \dot{z} = p D_p H(x, p) \end{array} \right\}$ Hamilton.

② Soit $x^* \in \mathcal{A}$ tq $I[x^*] \leq I[x]$ pour tout $x \in \mathcal{A}$.

Soit $\gamma \in \mathcal{C}^2([0, T], \mathbb{R}^d)$ tq $\gamma(0)=0$ et $\gamma(T)=0$.

Alors $x^* + \delta \gamma \in \mathcal{A}$ donc $I[x^*] \leq I[x^* + \delta \gamma]$

$$\int_0^T L(x^*(s) + \delta \gamma(s), \dot{x}^*(s) + \delta \dot{\gamma}(s)) ds \geq \int_0^T L(x^*(s), \dot{x}^*(s)) ds$$

$$\text{donc } \delta \mapsto \int_0^T L(x^*(s) + \delta \gamma(s), \dot{x}^*(s) + \delta \dot{\gamma}(s)) ds$$

est minimum en $\delta=0$ donc:

$$\frac{d}{d\delta} \int_0^T L(x^*(s) + \delta \gamma(s), \dot{x}^*(s) + \delta \dot{\gamma}(s)) ds = 0 \text{ en } \delta=0$$

$$= \frac{d}{d\delta} \int_0^T \left(\frac{1}{k} |\dot{x}^*(s)|^2 + \delta \dot{x}^*(s) \cdot \dot{\gamma}(s) + \delta^2 \dot{\gamma}^2(s) \right)$$

$$+ \frac{d}{d\delta} \int_0^T V(x(s) + \delta \gamma(s)) ds$$

$$\hookrightarrow 0 = \int_0^T \dot{x}^*(s) \cdot \dot{\gamma}(s) ds + \int_0^T DV(x(s)) \gamma(s) ds$$

Remarque: $V \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^d) \Rightarrow \delta \mapsto \int_0^T V(x(s) + \delta \gamma(s)) ds$

est dérivable, en particulier en $\delta=0$ et par le théorème de dérivation sous le signe \int , se dérive en $\int_0^T DV(x(s) + \delta \gamma(s)) \cdot \gamma(s) ds$.

(on a bien la dérivation nécessaire)

On peut alors intégrer par parties la première intégrale:

$$\int_0^t \ddot{x}^*(s) \dot{\gamma}(s) ds = - \int_0^t \ddot{x}^*(s) \gamma(s) ds.$$

car $\gamma(0) = \gamma(t) = 0$.

Ainsi:
$$\int_0^t \left\{ \ddot{x}^*(s) - \nabla V(x(s)) \right\} \gamma(s) ds = 0.$$

ceci implique que $\ddot{x}^*(s) = \nabla V(x(s))$ par tout $s \in (0, t)$.

or $D_p H(x, p) = p$

$$D_x H(x, p) = \nabla V$$

donc les équations de Hamilton sont:
$$\begin{cases} \dot{x} = p \\ \dot{p} = \nabla V(x). \end{cases}$$

donc (x^*, \dot{x}^*) les vérifient bien.

Exercice 3

1. Soit $\phi \in C^1(\mathbb{R}^d)_{t_0}$ $f(y) \leq \phi(y)$ par $y \in \mathbb{R}^d$.

$$f(x_0) = \phi(x_0)$$

$$\text{Alors } -L|y-x_0| \leq f(y) - f(x_0) \leq \phi(y) - \phi(x_0).$$

donc $\frac{\phi(x_0 + tn) - \phi(x_0)}{t} \geq -L$ par tout $t \in \mathbb{R}, t > 0$.

$$t \rightarrow 0^+: \quad \nabla \phi(x_0) \cdot n \geq -L.$$

mais $n \rightarrow -n$ donne $\nabla \phi(x_0) \cdot n \leq L$

mais $\sup_{|n|=1} \nabla \phi(x_0) \cdot n \leq L$ donne le résultat.

2 (a). Soit $y_0 \in \overline{B}(x_0, 1)_{t_0}$ $\Gamma = f(y_0) - f(x_0) - (L_1 + \delta)|y_0 - x_0|$.

si $y_0 \in \partial B(x_0, 1)$ alors $\Gamma = f(y_0) - f(x_0) - (L_1 + \delta) \leq 0$.

si $y_0 = x_0$, alors $\Gamma = 0 \leq 0$.

si $y_0 \in B(x_0, 1) \setminus \{x_0\}$, alors $(L_1 + \delta)|y_0 - x_0|$ est C^1 au voisinage de y_0 et donc (c) implique que

$(L_1 + \delta) \leq L$ ce qui est impossible. Donc $\Gamma \leq 0$

Donc $f(y) - f(x) \leq (L_1 + \delta)|y - x|$ par tout $x_0 \in \mathbb{R}^d$,
et tout $y \in B(x_0, 1)$

donc f est $(L_1 + \delta)$ -lipschtzienne pour tout $\delta > 0$
donc f est L_1 -lipschtzienne.

(b) Si $f_\varepsilon(y) \leq \varphi(y)$ par y au voisinage de x_0
 $f_\varepsilon(x_0) = \varphi(x_0)$

alors $f(y/\varepsilon) \leq \frac{1}{\varepsilon} \varphi(y)$ par y au vois de x_0 .

et $f(z) \leq \frac{1}{\varepsilon} \varphi(\varepsilon z)$ par z au vois de $\frac{x_0}{\varepsilon}$.

$$f\left(\frac{x_0}{\varepsilon}\right) = \frac{1}{\varepsilon} \varphi\left(\varepsilon \cdot \frac{x_0}{\varepsilon}\right)$$

donc $f(z) \leq \varphi^\varepsilon(z) = \frac{1}{\varepsilon} \varphi(\varepsilon z)$ par z au vois de $\frac{x_0}{\varepsilon}$

$$f\left(\frac{x_0}{\varepsilon}\right) = \varphi^\varepsilon\left(\frac{x_0}{\varepsilon}\right)$$

donc $|\nabla \varphi^\varepsilon\left(\frac{x_0}{\varepsilon}\right)| \leq L$ i.e. $|\nabla \varphi(x_0)| \leq L$.

(c). Etant donné que $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ est bornée, il existe M_0
tq $|f(y)| \leq M_0$ partout $y \in \mathbb{R}^d$.

On choisit alors $\varepsilon > 0$ tq $|f_\varepsilon(y)| \leq L/2$ par tout $y \in \mathbb{R}^d$.

$$(\varepsilon M_0 \leq \frac{L}{2} \text{ si } \varepsilon \leq \frac{L}{2M_0}).$$

Par (b), f_ε est L -lipschtzienne.

$$\forall x, y \in \mathbb{R}^d \quad \left| \varepsilon f\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) - \varepsilon f\left(\frac{y}{\varepsilon}\right) \right| \leq L|x-y|$$

$$\text{donc} \quad \left| f\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) - f\left(\frac{y}{\varepsilon}\right) \right| \leq L\left|\frac{x}{\varepsilon} - \frac{y}{\varepsilon}\right|$$

$$\text{donc } \textcircled{a} \text{ avec } \bar{x} = \frac{x}{\varepsilon}, \bar{y} = \frac{y}{\varepsilon}.$$

3. Si $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ est subvnt bornée sphériquement,
alors $f_n = \max(f, -n)$ vérifie eusse (c) partout $n \in \mathbb{N}$
et f_n est bornée. Donc $|f_n(y) - f_n(x)| \leq L|x-y|$
puis $n \rightarrow +\infty$ permet de conclure.

Exercice 4

(1) (a) Π_ε est atteint car $\overline{B_\varepsilon} \times \overline{B_\varepsilon}$, est un compact et

$$(x, y) \mapsto u(x) - v(y) - \frac{|x-y|^2}{2\varepsilon} - \alpha|x-z|^2 \text{ est continue.}$$

• $\varepsilon \mapsto \Pi_\varepsilon$ est croissant et $\Pi_\varepsilon \geq \Pi_0$ donc

$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Pi_\varepsilon$ existe et si on la note L , $L \geq \Pi_0$.

$$\begin{aligned} \Pi_{2\varepsilon} &\geq u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) - \frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{4\varepsilon} - \alpha|x_\varepsilon - z|^2 \\ &= \Pi_\varepsilon + \frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{4\varepsilon} \end{aligned}$$

donc $\frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{4\varepsilon} \rightarrow 0$ quand $\varepsilon \rightarrow 0^+$. \otimes

• Si (\bar{x}, \bar{y}) est un point d'accumulation de $(x_\varepsilon, y_\varepsilon)$ alors: $\bar{x} = \bar{y}$ par \otimes

$$\text{et } \Pi_0 \leq u(\bar{x}) - v(\bar{y}) - \alpha|\bar{x} - z|^2 \leq \Pi_0.$$

donc $\bar{x} = z$ donc $x_\varepsilon, y_\varepsilon \rightarrow z$ qd $\varepsilon \rightarrow 0^+$.

• Enfin, $0 < \Pi_0 \leq \Pi_\varepsilon = u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) - \frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{2\varepsilon} - \alpha|x_\varepsilon - z|^2$

implique $\alpha|x_\varepsilon - z|^2 \leq u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) \leq \|u\|_0 + \|v\|_0$

et donc $\alpha|x_\varepsilon - z| \leq \sqrt{(\|u\|_0 + \|v\|_0) \alpha}$.

(b) Comme $z \in B_1$, $x_\varepsilon, y_\varepsilon \notin B_1$ par ε assez petit et
on peut donc écrire les deux inégalités de viscosité.

$$\begin{cases} u(x_\varepsilon) + \frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{2\varepsilon} + 2\alpha(x_\varepsilon - z) \leq 0 \\ v(y_\varepsilon) + \frac{|x_\varepsilon - y_\varepsilon|^2}{2\varepsilon} \geq 0. \end{cases}$$

Ce qui implique:

$$0 < \Pi_0 \leq u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) \leq 2\alpha|x_\varepsilon - z| \leq 2\sqrt{(\|u\|_0 + \|v\|_0) \alpha}$$

ce qui est absurde pour α petit.

[2]. (a) Pour cette pénalisation, on doit utiliser la continuité de u & v pour obtenir que $x_\varepsilon \in \mathbb{R}$.

On montre que $\frac{x_\varepsilon - y_\varepsilon}{\varepsilon} + \alpha z \rightarrow 0$ quand $\varepsilon \rightarrow 0^+$. (**)

$$\begin{cases} u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) - \frac{1}{2} \left| \frac{x_\varepsilon - y_\varepsilon}{\varepsilon} + \alpha z \right|^2 - \alpha |x_\varepsilon - z|^2 \\ \geq u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon - \alpha \varepsilon z) \end{cases}$$

donc $\frac{1}{2} \left| \frac{x_\varepsilon - y_\varepsilon}{\varepsilon} + \alpha z \right|^2 + \alpha |x_\varepsilon - z|^2 \rightarrow 0$ quand $\varepsilon \rightarrow 0^+$.

(***)

donc $x_\varepsilon \rightarrow z$, $y_\varepsilon \rightarrow z$ et (***) est vraie.

(**) implique que $x_\varepsilon = y_\varepsilon - \alpha(1+o(1))z$

$$\begin{aligned} |x_\varepsilon|^2 &= |y_\varepsilon|^2 + \alpha^2 \varepsilon^2 (1+o(1)) - 2\alpha \varepsilon (1+o(1))z \cdot y_\varepsilon \\ &\leq 1 + \alpha \varepsilon \left\{ \underbrace{(\alpha \varepsilon)(1+o(1)) - 2(1+o(1))z \cdot y_\varepsilon}_{\rightarrow -2 \text{ quand } \varepsilon \rightarrow 0^+} \right\} \end{aligned}$$

donc $|x_\varepsilon|^2 < 1$ pour ε assez petit.

(b) On écrit les deux inégalités de viscosité :

$$u(x_\varepsilon) + \left| \frac{x_\varepsilon - y_\varepsilon}{\varepsilon} + \frac{\alpha z}{\varepsilon} + 2\alpha(x_\varepsilon - z) \right| \leq 0.$$

$$v(y_\varepsilon) + \left| \frac{x_\varepsilon - y_\varepsilon}{\varepsilon} + \frac{\alpha z}{\varepsilon} \right| \geq 0.$$

donc

$$u(x_\varepsilon) - v(y_\varepsilon) \leq 2\alpha |x_\varepsilon - z|$$

En utilisant (***) et la continuité de u & v , on a :

$$\eta_\varepsilon = u(z) - v(z) \leq 0$$

ce qui est absurde.